

Rua Tuiuti, 1237 - Cep: 03081-000 - São Paulo - SP Tel.: (011) 6942-0444 Fax.: (011) 6941-5192 E-mail: vendas@sense.com.br - http://www.sense.com.br

# MANUAL DE INSTRUÇÕES

# Linha Compacta - C. Contínua

A linha Compacta é a série de sensores de proximidade indutivos standard e compreende uma família de produtos para as mais diversas aplicações industriais

1- Modelos : PS 15 -30 GM 50 -A2 -V1 Sensor de Prox.Indutivo Distância Sensora Nominal Sn=1.2.4.5.8.10.15mm Diâmetro do Tubo Ф6.5 .Ф8.М8х1. M12х1. M18х1. M30х1.5 Tipo do Tubo -- tubo metálico liso GM - Tubo metálico roscado, led lateral GI - Tubo metálico roscado, led traseiro GX - Tubo roscado em aco inox. led traseiro GT - Tubo roscado com banho de teflon, led traseiro GP - Tubo plástico roscado . led traseiro

Comprimento do tubo 25mm - M8 ou 6.5mm . N 45mm - M8 ou 6,5mm, E e E2 50mm - M12 M18 e M30 60mm - 6.5mm . M8 . M12. W 70mm - M12 , M18 e M30 (longo) Configuração Elétrica

N-corrente contínua Namur 2 fios (DIN-19234) N4-corrente contínua 2 fios NA N5-corrente contínua 2 fios NF E-corrente continua NPN NA 3 fios A-corrente contínua NPN NA+NF 4 fios E2-corrente contínua PNP NA 3 fios A2-corrente contínua PNP NA+NF 4 fios UA-corrente contínua e alternada NF 2 fios UF-corrente contínua e alternada NF 2 fios UZA- AC e DC NA 2 fios c/ prot. contra curto UZF- AC e DC NF 2 fios c/ prot. Contra curto WA-corrente alternada NA 2 fios WF-corrente alternada NF 2 fios

W3A-corrente alternada NA 3 fios W3F-corrente alternada NF 3 fios

#### Conexão

-- -standard - cabo PVC 2m 6- com cabo de PVC 6m

PU- com cabo de poliuretano 2m (sob encomenda) V1- com conector macho 4 pinos ( padrão M12 )

V8- com conector macho 3 pinos ( padrão M8 )

#### Características Técnicas E. E2. A e A2:

Caracteristicas recilicas E, Ez, A e Az.
Tensão de alimentação 10 a 30Vcc (ripple 10%)
Corrente máx. de comutação200mA 15%
Corrente de consumo<10mA (exceto M18 e M30 A e A2 <20mA)
Proteção de saídacontra curto circuito e sobrecarga
Queda de tensão no sensor≤2V
Histerese típica 5%
Repetibilidade<0,01mm
Proteção contra transiente (picos de tensão ) 1KV/10ms/10K $\Omega$
EMC IEC-947-5-2/IEC-1000-4-2, 3, 4, 5/EN:50082-2
Temperatura de operação25°C a +70°C
Resistência à vibraçãof≤55Hz / a ≤1mm (choque b≤30g/t≤11ms)
Grau de proteção IP-67
Invólucros tubulares metálicos latão com banho de níquel químico
Invólucros tubulares plásticos termoplástico rynite

	1				
Modelos A(NPN) e A2(PNP)	Sn	Φ	Alvo	Mont.	Freq.
com cabo	mm	mm	mm		Hz
PS2-12GM(GI;GP)50-A (A2)	2	12	⊠ 12		800
PS2-12GM(GI)60-A (A2)	2	12	⊠ 12		800
PS2-12GI70(GP)70-A (A2)	2	12	⊠ 12		800
PS4-12GM(GI;GP)50-A (A2)	4	12	⊠ 12	-	400
PS4-12GI(GP)70A (A2)	4	12	⊠ 12	-	400
PS5-18GM(GI;GP)50-A (A2)	5	18	⊠ 12		500
PS5-18GI(GP)70-A (A2)	5	18	⊠ 12		500
PS8-18GM(GI;GP)50-A (A2)	8	18	⊠ 12	-	200
PS8-18GI(GP)70-A (A2)	8	18	⊠ 12	-	200
PS10-30GM(GI;GP)-50-A (A2)	10	30	⊠ 12		300
PS10-30GI(GP)-70-A (A2)	10	30	⊠ 18		300
PS15-30GM(GI;GP)-70-A (A2)	15	30	⊠ 18	-	100
PS15-30GI(GP)-70-A (A2)	15	30	⊠ 18	-	100
Modelos A(NPN) e A2(PNP)	Sn	Φ	Alvo	Mont.	Freq.
com conector	mm	mm	mm		Hz
PS2-12GI(GP)50-A-V1 (A2)	2	12	⊠ 12		800
PS4-12GI(GP)50-A-V1 (-A2)	4	12	⊠ 12	-	400
PS5-18GI(GP)50-A-V1 (A2)	5	18	⊠ 18		500
PS8-18GI(GP)50-A-V1 (A2)	8	18	⊠ 24		200
PS10-30GI(GP)50-A-V1 (A2)	10	30	⊠ 30		300
PS15-30GI(GP)50-A-V1 (A2)	15	30	⊠ 45		100
NPN - A	,	PNP - A2			,

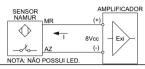
Modelos E(NPN) e E2(PNP) Sn F Alvo Mont. Freq.

NPN - A	MD(1)		
_/_	DD(4)	dd	<b></b> 0+
	BR(2)	-57	10 a 30Vcc
\ <u></u>	AZ(3)		
NA+NF			-0-

MIDGEIOS E(INFIN) E EZ(FINF)	311		AIVU	INIOIT.	rieq.
com cabo	mm	mm	mm		Hz
PS1,5-6,5-45-E (-E2)	1,5	6,5	⊠ 8		1K
PS1,5-8-45-E (-E2)	1,5	8	⊠ 8		1K
PS1,5-8GM45-E (-E2)	1,5	8	⊠ 8		1K
PS2-6,5-45-E (-E2)	2	6,5	⊠ 8		600
PS2-8-45-E (-E2)	2	8	⊠ 8		600
PS2-8GM45-E (-E2)	2	8	⊠ 8	-	600
PS2-12GM(GI;GP)50-E (-E2)	2	12	⊠12		800
PS2-12GI(GP)70-E (-E2)	2	12	⊠12		800
PS4-12GM(GI;GP)50-E (-E2)	4	12	⊠12		400
PS4-12GI(GP)70-E (-E2)	4	12	⊠12	-	400
PS5-18GM(GI;GP)50-E (-E2)	5	18	⊠18		500
PS5-18GI70-E (-E2)	5	18	⊠18		500
PS8-18GM(GI;GP)50-E (-E2)	8	18	⊠24		200
PS8-18GI70-E (-E2)	8	18	⊠24	-	200
PS10-30GM(GI;GP)50-E (-E2)	10	30	⊠30		300
PS10-30GI70-E (-E2)	10	30	⊠30		300
PS15-30GM(GI;GP)50-E (-E2)	15	30	⊠45	-	100
PS15-30GI70-E (-E2)	15	30	⊠45		100
Modelos E(NPN) e E2(PNP)	Sn	Φ	Alvo	Mont.	Freq.
com conector	mm	mm	mm		Hz
PS1,5-6,5-60-E-V8 (-E2)	1,5	6,5	⊠ 8		1K
PS1,5-8GM45-E-V1 (-E2)	1,5	8	⊠ 8		1K
PS1,5-8GM60-E-V8 (-E2)	1,5	8	⊠8		1K
PS2-6,5-60-E-V8 (-E2)	2	6,5	⊠8	-	600
PS2-8GM45-E-V1 (-E2)	2	8	⊠ 8		600
PS2-8GM60-E-V8 (-E2)	2	8	⊠ 8		600
PS2-12GM50-E-V1 (-E2)	2	12	⊠12		800
PS2-12GP50-E-V1 (-E2)	2	12	⊠ 12		800
PS4-12GM50-E-V1 (-E2)	4	12	⊠ 12		400
PS4-12GP50-F-V1 (-F2)	4	12	⊠ 12		400

NPN - E MR(1)		PNP - E2_MP(1)	
PR(4)	o+	PR(4)	o+
	10 a 30Vcc		10 a 30Vcc
_o∕ o  AZ(3)		NA AZ(3)	<del></del> -

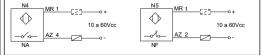
Modelos NAMUR com cabo	Sn mm	Φ mm	Alvo mm	Mont.	Freq. Hz
PS1-6,5-25-N	1	6,5	⊠8		1K
PS1-8-25-N	1	8	⊠ 8		1K
PS1-8GM25-N	1	8	⊠ 8		1K
PS2-6,5-25-N	2	6,5	⊠ 8	-	600
PS2-8-25-N	2	8	⊠ 8		600
PS2-8GM25-N	2	8	⊠ 8		600
PS2-12GM(GP)50-N	2	12	⊠ 12		800
PS4-12GM(GP)50-N	4	12	⊠ 12		400
PS5-18GM(GP)50-N	5	18	⊠ 18		500
PS8-18GM(GP)50-N	8	18	⊠ 24		200
PS10-30GM(GP)50-N	10	30	⊠ 30		300
PS15-30GM(GP)50-N	15	30	⊠ 45	•	100



# Características Técnicas Namur N:

Configuração elétrica			N:	amur (D	IN19234)
Tensão de alimentação					
Tensão de alimentação					
Ripple					
Corrente com o sensor acionado					
Corrente com o sensor desaciona					
Corrente de consumo					
Histerese					típica 5%
Repetibilidade					
EMC IEC-947-	5-2/IE	C-1000-	4-2, 3,	4, 5/EN	: 50082-2
Temperatura de operação				25°C	a +100°C
Resistência à vibração f					
Resistência máxima de cabeação					
Grau de proteção					
Sinalização					
Invólucro tubulares metálicos					
Invólucro tubulares plásticos			rer	mopiasi	lico rynite
Modelos N4e N5 com cabo	Sn	Φ	Alvo	Mont.	Freq.

Modelos N4e N5 com cabo e conector	Sn mm	Φ <b>mm</b>	Alvo mm	Mont.	Freq. Hz
PS2-12GM50-N4 (-N5 )	2	12	⊠ 12		500
PS2-12GI50-N4 (-N5 )-V1	2	12	⊠ 12		500
PS2-12GP50-N4 (-N5 )-V1	2	12	⊠ 12		500
PS4-12GM50-N4 (-N5 )	4	12	⊠ 12	-	300
PS4-12GI50-N4 (-N5 )-V1	4	12	⊠ 12	-	300
PS4-12GP50-N4 (-N5 )-V1	4	12	⊠ 12		300
PS5-18GM50-N4 (-N5 )	5	18	⊠ 18		500
PS5-18GI50-N4 (-N5 )-V1	5	18	⊠ 18		500
PS5-18GP50-N4 (-N5 )-V1	5	18	⊠ 18		500
PS8-18GM50-N4 (-N5)	8	18	⊠ 24	-	300
PS8-18GI50-N4 (-N5 )-V1	8	18	⊠ 24	-	300
PS8-18GP50-N4 (-N5 )-V1	8	18	⊠ 24	-	300
PS10-30GM50-N4 (-N5 )	10	30	⊠ 30		500
PS10-30GI50-N4 (-N5 )-V1	10	30	⊠ 30		500
PS10-30GP50-N4 (-N5 )-V1	10	30	⊠ 30		500
PS15-30GM50-N4 (-N5)	15	30	⊠ 45	-	300
PS15-30GI50-N4 (-N5 )-V1	15	30	⊠ 45		300
PS15-30GP50-N4 (-N5 )-V1	15	30	⊠ 45		300
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·					



Características Técnicas N4 e N5:
Tensão de alimentação
Corrente máx. de comutação
Corrente residual na carga (carga desenergizada)<2,5mA
Corrente mínima na carga (desacionada)5mA
Queda de tensão no sensor (carga energizada)<5V
Histerese típica 5%
Repetibilidade
Proteção contra transiente (picos de tensão ) 1KV/10ms/10KΩ
EMC IEC-947-5-2/IEC-1000-4-2, 3, 4, 5/EN: 50082-2
Temperatura de operação25°C a +70°C
Resistência à vibração f≤55Hz / a ≤1mm (choque b≤30g/t≤11ms)
Grau de proteção
Proteção da saída Contra curto circuito e sobrecarga
Invólucro tubulares metálicos latão com banho de níquel químico
Invólucro tubulares plásticos Termoplástico rynite
Conexões:
MR-marrom
_ 2





AZ-azul PR-preto BR-branco

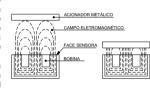
#### 2- Sensores de Proximidade Indutivo :

Os sensores de proximidade indutivo são equipamentos eletrônicos capazes de detectar a aproximação de peças metálicas, componentes. elementos de máquinas, etc. em substituição às tradicionais chaves fim de curso. A detecção ocorre sem que haia o contato físico entre o sensor e o acionador, aumentando a vida útil do sensor por não possuir pecas móveis sujeitas a desgastes mecânicos.

# 2.1 - Princípio de Funcionamento:

O princípio de funcionamento baseia-se na geração de um campo eletromagnético de alta frequência, que é desenvolvido por uma bobina ressonante instalada na face sensora

A bobina faz parte de um circuito oscilador que em condição (desacionada) , gera um



sinal senoidal. Quando um metal aproxima-se do campo, este por correntes de superfície (Foulcault), absorve a energia do campo, diminuindo a amplitude do sinal gerado no oscilador.

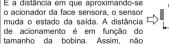
A variação de amplitude deste sinal é convertida em uma variação contínua que comparada com um valor padrão, passa a atuar no estágio de saída.

#### 2.2 - Face Sensora:

É a superfície por onde emerge o campo eletromagnético.

### 2.3 - Distância Sensora (S):

É a distância em que aproximando-se o acionador da face sensora, o sensor muda o estado da saída. A distância



podemos especificar a distância sensora e o tamanho do sensor simultaneamente

#### 2.4 - Distância Sensora Nominal (Sn):

É a distância sensora teórica (máxima), a qual utiliza um alvo padrão como acionador e não considera as variações causadas pela industrialização, temperatura de operação e tensão de alimentação. É o valor em que os sensores de proximidade são especificados.

L=D (se 3xSn < D) ou L=3xSn (se 3xSn>D)

Sn - distância sensora nominal

D - diâmetro da área onde emerge o campo eletromagnético

□ Embutido

### 2.5- Distância Operacional (Sa):

É a distância em que seguramente pode-se operar, considerando-se todas as variações de industrialização, temperatura e tensão de alimentação: 0 ≤ Sa ≤ 0,81Sn

# 2.6 - Alvo Padrão (Norma DIN 50010):

É um acionador normalizado utilizado para calibrar a distância sensora nominal durante o processo de fabricação sensor.

# Configurações Elétricas CC:

# 3 - Material do Acionador:

A distância sensora operacional varia ainda com o tipo de metal, ou seia, é especificada para o ferro ou aco e necessita ser multiplicada por um fator de redução.

Material	Fator
Ferro ou Aço	1,0
Cromo Níquel	0,9
Aço Inox	0,85
Latão	0,5
Alumínio	0,4
Cobre	0,3

#### 3.1 - Histerese:

É a diferença entre o ponto de acionamento (quando o alvo metálico aproxima-se da face sensora) e o ponto de desacionamento (quando o alvo afasta-se do sensor). Este valor é importante, pois garante uma diferenca entre o ponto de acionamento e desacionamento.

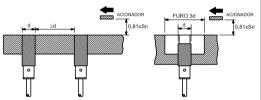


#### 3.1.1 - Embutido:

Este tipo de sensor tem o campo montado em superfície metálica.

# 3.1.2-Modelo não Embutido

tipo 0 metal ao seu redor.



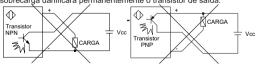
#### 4 - Modelos Corrente Contínua 3 e 4 fios (E, A):

Os sensores de proximidade em corrente contínua são alimentados por uma fonte em corrente contínua, possuem no estágio de saída um transistor que tem como função chavear (ligar e desligar) a carga conectada ao sensor. Existem, ainda dois tipos de transistor de saída. um que chaveia o terminal positivo da fonte de alimentação, conhecido como PNP e o tipo que chaveia o negativo, conhecido como NPN.

#### 4.1 - Corrente de Chaveamento:

Esta é uma das características mais importantes dos sensores de corrente contínua, pois determina a máxima corrente que pode ser comutada pelo transistor de saída sem danificá-lo.

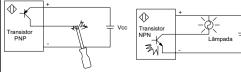
Se o sensor não possuir proteção contra curto circuito, qualquei sobrecarga danificará permanentemente o transistor de saída.



#### Cuidado:

Na instalação de sensores sem proteção contra curto, pois qualquer ferramente que encoste nos terminais poderá danificar instantaneamente o sensor.

Válvulas solenóides e lâmpadas possuem alta corrente de pico que pode danificar também os sensores sem proteção.



#### 4.2 - Tensão de Alimentação:

Muito cuidado e nunca exceder a tensão de alimentação dos sensores ou mesmo conecta-los a rede elétrica em corrente alternada, pois podem provocar até uma explosão interna dos componentes.

#### 4.3 - Proteções:

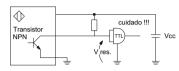
Os sensores de corrente contínua, normalmente, possuem proteção contra inversão de polaridade, proteção contra curto circuito e

Esta proteção desliga o transistor de saída, quando a corrente de carga passa do valor máximo permitido, restabelecendo-se assim que a sobrecarga for retirada.

É importante lembrar que mesmos os sensores com proteção contra curto circuito podem ser danificados por ruídos transitórios e/ou picos de tensão elevados

#### 4.4 - Queda de Tensão:

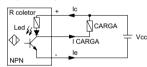
É o resíduo de tensão entre o coletor/emissor do transistor de saída normalmente abaixo de 2V



Eletromagnético apenas na face eletromagnético emerge também Cuidado: Quando utilizar sensores de proximidade NPN comutando sensora e permite que seja da superfície lateral da face portas TTL, verifique se o sensor possui queda de tensão < 0.5V, pois sensora, sensível à presenca de caso contrário o CI interpretará a queda de tensão como nível lógico

#### 4.5 - Resistência de Saída:

Os sensores indutivos normalmente são fornecidos com uma resistência no coletor do transistor de saída, que serve para diminuir a impedância do circuito quando o transistor está cortado, nunca deve ser utilizada para energizar a carga.



## 5 - Modelos em Corrente Contínua a 2 fios (N45):

Nesta versão, o estágio de saída possui apenas dois terminais, que devem ser ligados em série com a carga. Quando a carga está desenergizada, flui uma pequena corrente residual na carga, e quando a carga está energizada surge uma queda de tensão no sensor. Isto porque o sensor é alimentado pela carga ligada em série.

# 5.1 - Tensão Residual:

Quando o sensor está acionado, aparece uma queda de tensão de aproximadamente 5V, que deve ser considerada para efeito de energização da carga, principalmente em circuitos eletrônicos e controladores lógicos programáveis (exemplo: com alimentação de 24Vcc, o sensor fornece 19V a carga, que deve seguramente ser necessária para o acionamento da carga).

#### 5.2 -Corrente Residual:

Uma pequena corrente residual <2.5mA flui pela carga com o sensor desacionado, necessária para alimentação interna do sensor.

Deve-se certificar que cargas de alta impedância, como de controladores lógicos, não seiam acionadas devido a esta corrente de

# 5.3 - Carga Mínima:

O sensor a dois fios requer uma carga mínima, de 5mA, para manter o sensor alimentado. Verifique a corrente de consumo principalmente nos controladores lógicos, visando a compatibilidade entre os equipamentos.

# 5.4 - Saída Programável:

Os sensores a 2 fios da Sense, modelos N45, possuem o estágio de saída reversível de NA para NF, apenas com a simples troca da polaridade dos fios; ou seja, para passar de NA para NF basta inverter a ligação dos fios.

#### 6 - Fonte de Alimentação:

A fonte de alimentação é muito importante, pois dela depende a estabilidade de funcionamento e a vida útil do sensor. Uma boa fonte deve possuir filtros que diminuem os efeitos dos ruídos elétricos sensor seja submetido a qualquer (transistórios) gerados pelas cargas, que podem danificar os sensores tipo de esforço mecânico. conectados a fonte

#### 6.1 - Onda Completa:

Esta fonte não é adequada pois o ripple é >10% e existem pontoso em que a tensão é nula, além da tensão de pico ser muito maior que o valor médio.

#### 6.2 - Retificada com Filtro:

Esta fonte pode ser adequada dependendo do ripple, que deve ser calculado com todas as cargas ligadas a fonte, ideal para cargas até 300mA.

#### 6.3 - Fonte Trifásica:

Esta fonte apresenta ripple ≤5%sem o uso de capacitor de filtro, sendo adequada desde que não existam muitas cargas indutivas.

#### 6.4 - Fonte Regulada:

É muito adequada para aplicação com sensores, pois a saída de tensão permanece constante independentemente das variações da rede.

#### 6.5 - Fontes Chaveadas:

Esta técnica é a mais adequada pois possuem a saída protegida contra curto circuito e estabiliza- da independentemente da rede.

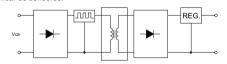
Devido ao sistema de retificação e oscilação, a fonte elimina os picos 7.6 - Produtos Químicos: de tensão, gerados pela rede, aumentando assim a vida útil dos sensores e outros circuitos eletrônicos.

# 6.6 - Ripple:

O ripple é a ondulação da tensão contínua, sendo um componente CA, faz com que o sensor oscile a saída (mantendo o led meio aceso) e pode causar danos irreparáveis do sensor. Normalmente os sensores suportam até 10% de ripple.

#### 6.7 - Ruídos de Linha:

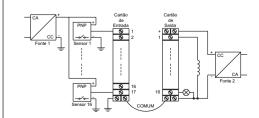
A fonte de alimentação que servir a sensores e a elementos geradores de ruídos tais como: válvulas solenóides, eletroimãs, etc; possuirá ruídos que poderão introduzir acionamentos indevidos, ou até mesmo danificar os sensores.



#### 6.8 - Exemplo de uma Instalação Ideal:

A fonte 1 é uma fonte regulada de baixa potência somente para consumo dos cartões de entrada do controlador.

Já a fonte 2 é de potência e não requer sofisticação, podendo ser simplesmente um retificador, o que normalmente é suficiente para



#### 7- Cuidados Gerais:

#### 71 - Cabo de Conexão:

Evitar que o cabo de conexão do

# 7.2 - Oscilação:

Como os sensores são resinados. pode-se utilizá-los em máquinas com movimentos, apenas fixando o cabo iunto ao sensor através de braçadeiras, permitindo que só o meio do cabo oscile

# 7.3 - Suporte de Fixação:

Evitar que o sensor sofra impactos com outras partes ou pecas e não seia utilizado como annin

#### 7.4 - Partes Móveis:

Durante a instalação observar atentamente a distância sensora do sensor e sua posição, evitando desta forma impactos com o acionador.

### 7.5 - Porcas de Fixação:

Evitar o aperto excessivo das porcas de fixação.

Nas instalações em ambientes agressivos solicitamos contactar nosso depto técnico, para especificar o sensor mais adequado para a aplicação.

#### 7.7 - Cond. Ambientais:

Evitar submeter o sensor a condições ambientais com temperatura de operação acima dos limites do sensor.

## 7.8 - Cargas Indutivas:

Utilizar o sensor para acionar altas cargas indutivas, poderá danificar permanentemente o estágio de saída dos sensores, além de gerar altos picos de tensão na fonte.

# 7.9 - Cablagem:

Conforme as recomendações das normas, deve-se evitar que os cabos de sensores e instrumentos de medição e controle utilizem os mesmos eletrodutos que os circuitos de acionamento

Nota: Apesar dos sensores possuirem filtros para ruídos, caso os cabos dos sensores ou da fonte de alimentação utilizarem as mesmas canaletas dos circuitos de potência com motores, freios elétricos. disjuntores, contactores, etc. as tensões induzidas podem possuir energia suficiente para danificar nermanentemente os sensores

